

平成27年度 次世代社会インフラ用ロボット（橋梁維持管理）一覧

No.	技術名称	応募者	共同開発者	移動機構	新規・継続
1	非GPS環境対応型マルチコプターを用いた近接目視点検支援技術	三信建材工業株式会社	(国)千葉大学,(株)自律制御システム研究所,アイエムソフト(有)	飛行系	継
2	構造物点検ロボットシステム「SPIDER & Giraffe」	ルーチェサーチ株式会社	広島工業大学,(株)建設技術研究所	飛行系	継
3	損傷検知装置	古河機械金属株式会社	(国研)産業技術総合研究所	車両系	継
4	移動ロボットによる画像情報を用いた構造物の損傷箇所記録技術	佐藤鉄工株式会社	(国法)富山大学	その他 クローラ台車	新
5	複眼式撮像装置を搭載した橋梁近接目視代替ロボットシステム	富士フイルム株式会社	(株)イクシスリサーチ,(一財)首都高速道路技術センター	懸架系	継
6	マルチコプタを利用した橋梁点検システム(マルコTM)	川田テクノロジーズ株式会社	(株)エンルート,大日本コンサルタント(株),インフラ技術研究所,(独)産業技術総合研究所	飛行系	継
7	画像処理技術を用いた半自律飛行ロボットによる橋梁点検支援技術	総合警備保障株式会社	(株)横河ブリッジホールディングス	飛行系	継

平成27年度 次世代社会インフラ用ロボット（橋梁維持管理）一覧

No.	技術名称	応募者	共同開発者	移動機構	新規・継続
8	橋梁の近接目視を代替する飛行ロボットシステム	国立大学法人東北大学	(株)千代田コンサルタント,(一財)航空宇宙技術振興財団,(株)リコー	飛行系	継
9	マルチコプターによる近接撮影と異状箇所の2次元計測	夢想科学株式会社	(株)ニチギ,(株)plus-b	飛行系	新
10	橋梁点検用飛行ロボットシステム	日本電気株式会社	自律制御システム研究所,(国研)産業技術総合研究所,(一財)首都高速道路技術センター	飛行系	新
11	ポール打音検査機	日本電気株式会社	自律制御システム研究所,(国研)産業技術総合研究所,(一財)首都高速道路技術センター	ポール系	新
12	近接目視・打音検査等を用いた飛行ロボットによる点検システム	新日本非破壊検査株式会社	名古屋大学大学院,九州工業大学,福岡県工業技術センター	飛行系	新
13	橋梁点検ロボットシステム『橋竜』による点検	株式会社帝国設計事務所	(株)カナモト	車両系	継

平成27年度 次世代社会インフラ用ロボット（橋梁維持管理）一覧

No.	技術名称	応募者	共同開発者	移動機構	新規・継続
14	「橋梁点検カメラシステム視る・診る」による近接目視、打音調査等援助・補完技術	ジビル調査設計株式会社	(有)インテス,福井大学	車両系	継
15	橋梁自動点検ロボットシステム	株式会社ミライト	—	懸架系	継
16	ワイヤ移動式汎用橋梁点検ロボット「ARANEUS」による目視点検支援システム	八戸工業大学	(株)TTES,岡山大学大学院,京都産業大学,信州大学,名古屋工業大学大学院,神奈川大学,電気通信大学大学院,(株)大和エンジニアリング,長大(株)	懸架系	新
17	橋梁下面の近接目視支援用簡易装置「診れるんです」	東北工業大学	O・T・テクノリサーチ(株)	懸架系	新
18	橋梁等構造物の点検ロボットカメラ	三井住友建設株式会社	(株)日立産業制御ソリューションズ	ポール系	継
19	音カメラ搭載橋梁点検用ロボットを活用した床版の浮き・剥離の検出	株式会社熊谷組	(株)移動ロボット研究所,(株)応用技術試験所,東京エレクトロニクス(株),(国法)名古屋大学	その他 吸着台車	新

平成27年度 次世代社会インフラ用ロボット（橋梁維持管理）一覧

No.	技術名称	応募者	共同開発者	移動機構	新規・継続
20	赤外線調査トータルサポートシステム J システム	西日本高速道路エンジニアリング四国株式会社	—	その他 赤外線	継
21	インフラ診断ロボットシステム (ALP) の研究開発	株式会社開発設計コンサルタント	学校法人法政大学, 国立大学法人岡山大学・岡山大学大学院, ステラ技研株式会社	その他 吸着台車	新